

本軍無人飛行載具系統通資鏈路檢討與策進

作者：陳文質

摘要

- 一、現代高科技戰爭為講求速度之戰爭，有賴 UAS 情監偵功能獲得完整情資，提供綿密及正確之目標情報供指揮官作為下達決心之依據。
- 二、藉無人飛行載具的用途及分類表，概略分析戰術、戰略及特殊型式之載具基本技術特性，再以美軍、中共及本軍發展、運用、裝備能力與限制、通資鏈路使用狀況啟發後續研究內容。
- 三、目前本軍 UAS 通資鏈路現況探討方面，主要就系統架構、目標情傳、情資後傳系統(GDT)、現存通資人裝、戰場經營、通信網路、作業安全、情資分享、頻譜管理及指管等問題，深入發掘 UAS 通資手段待解決之道。
- 四、經發掘 UAS 現況通資鏈路所遇問題，提出精進作為，如強化機動指管手段有效掌握 UAS 部隊、改善火協組目標情報及射彈觀測效果、研改可攜式影像接收站(RVT)具目標定位功能、可執行電子戰任務、構建野戰術數據資傳系統及整合軍公民營通資能量等方式，以確保 UAS 更具有達成任務之作為。
- 五、規劃 UAS 未來通資鏈路，將其納入聯合作戰數據鏈路 C⁴ISR 中，使其具有戰略任務運用價值，可攜帶引導精準導彈及執行高空敵後監偵工作，提供本軍於防衛作戰即時及精確之目標情報，掌握整個戰場主導權，以克敵制勝。

關鍵詞：情資後傳系統(GDT)、可攜式影像接收站(RVT)、C⁴ISR(指揮、管制、通信資訊、情報、監視、偵察)

作者簡介

陳文質中校，志願役預官 84 年班、通信正規班 166 期、陸院 95 年班，歷任，排、連、營長，現任職陸軍砲兵訓練指揮部戰術通信教官小組。