# 防衛作戰之利器 無人飛行載具(UAV)

作者 國防大學戰爭學院主任教官 謝游麟上校

# 提 要 >>>

- 一、UAV主要組成包含載具、酬載、資料鏈、地面管制站、起飛與回收裝備、 地面輔助裝備等6大部分。
- 二、UAV之特性:生命威脅低、可專注執行任務;重量輕、體積小、機動性強 ;隱蔽性佳、存活率高;滯空時間長、作業效果佳;造價相對低廉、成本 效益高;政治敏感較低;無核生化感染顧慮。
- 三、防衛作戰各階段UAV之運用:(一)聯合制空階段:置重點於敵情偵蒐、重 點反制、欺敵誘惑、制壓敵防空火網;(二)聯合制海階段:毀敵耳目、擴 大情監偵範圍、協力艦隊防空;(三)聯合國土防衛階段:判明敵主力登陸 方向、火力引導與射彈修正、側翼警戒。
- 四、國軍在未來臺澎防衛作戰中,應判斷敵作戰能力、戰術戰法及可能行動, 積極發展與部署符合各作戰階段、各軍種作戰需求之UAV,加快UAV戰術 單位之編制。

關鍵詞:無人飛行載具、敵情偵蒐、射彈修正、防衛作戰

## 前言

Vehicles, UAV)素有「廉價的人造衛星」 、「廉價的巡弋飛彈」之稱。<sup>1</sup>UAV造價 無人飛行載具(Unmanned Aerial 成本不但低於載人飛機,且機型輕巧、靈

於下頁。

#### 防衛作戰之利器



— 無人飛行載具(**UAV**)

活性高,大幅提升戰場存活率,已為各國 軍隊發展之重要目標。目前國軍正以創新 (Innovation)的思維積極發展不對稱戰力, 主要發展重點在於將傳統陸、海、空軍基 本戰力之外的其他作戰能力,進行靈活的 組合運用,²期能建構「損小、效高、價 廉、易行」之不對稱戰力。3為滿足此一 需求,積極發展「無人飛行載具」應是最 佳選項之一,尤其現階段我衛星照情能力 極為有限、戰場及時情資獲得困難,同時 須面臨中共日益強大的防空火網威脅, UAV便成為我遂行防衛作戰之利器。基 於此,本文首先對UAV系統組成與種類 、特性與限制、在軍事領域之運用與發 展趨勢提出說明; 進而探討中共與我國 UAV之發展概況;最後置重點於UAV在 臺澎防衛作戰各階段之運用,並提出各軍 種UAV作戰需求建議,期能發揮UAV之 優勢作為, 剋敵制勝。

## 無人飛行載具(UAV)簡介

無人飛行載具(UAV)或稱無人機、無人飛機、無人飛機系統(Unmanned Aircraft System, UAS)是近年來航太產業的熱門項

目之一。UAV的發展是從1914年英國研製開始,至1917年美國人斯佩里(Sperry)在軍方支持下,將1架有人駕駛飛機成功改裝為無人駕駛靶機開始,其間經歷了靶機、偵察機、誘餌機、戰鬥機等階段,再到今日UAV類型繁多、功能全面之高發展時期。<sup>4</sup>尤其許多單調(Dull)、骯髒(Dirty)及危險(Danger)的3D任務將會越來越倚重UAV來執行。<sup>5</sup>

#### 一、UAV之組成系統與種類

#### (一)組成系統

根據美國國防部對於UAV的定義:「一種沒有搭載操作人員的動力飛行載具,使用空氣動力來提升動力,以自主或遙控駕駛方式飛行,可以是消耗品,也可以重複使用,並且能攜帶殺傷性或非殺傷性武器。不過能以彈道軌跡飛行的飛行載具,以及巡弋飛彈都不算是無人飛行載具。」。UAV是一個複雜的系統,其最主要組成包含載具、酬載、資料鏈、地面管制站、起飛與回收裝備、地面輔助裝備6個次系統,分述如后:7

#### 1.載具(Aircraft Vehicle)

「載具」為系統內可升空部分,包

<sup>1</sup> 胡堯儲,〈無人飛行載具發展及陸軍可能運用之研討〉《陸軍學術月刊》(桃園),第41卷第476期,2005 年2月,頁75。

<sup>2</sup> 國防部「四年期國防總檢討」編纂委員會,《中華民國九十八年四年期國防總檢討》(臺北:國防部, 2009年3月),頁47。

<sup>3</sup> 國防部「國防報告書」編纂委員會編,《中華民國100年國防報告書》(臺北:國防部,2011年7月),頁90。

<sup>4</sup> 時先文,〈有時無人(UAV)勝有人 — 未來戰爭趨勢〉《空軍學術雙月刊》(臺北),第622期,2011年6月,頁84。

<sup>5</sup> 陳克仁,〈無人飛行載具/無人戰鬥飛行載具〉《國防譯粹》(臺北),第33卷5期,2006年5月,頁13。

<sup>6</sup> 同註5,頁5。

<sup>7</sup> 洪兆宇,〈無人飛行載具UAV過去、現在及未來〉《陸軍學術月刊》(桃園),第39卷第456期,2003年8月,頁91。

含機架、動力單元、飛行控制、電力系統 及資料傳輸單元等。載具可為定翼機、旋 翼機等形式。

#### 2.酬載(Payloads)

「酬載」乃UAV存在的價值,同時也是系統中最昂貴的部分,通常會視任務性質搭配不同酬載,如偵察時攜帶攝影機、移動目標顯示器及合成孔徑雷達(Synthetic Aperture Radar, SAR),標示目標時攜帶雷射定位儀,甚至攻擊性武器等。8

3.地面管制站(Ground Control Station, GCS)

「地面管制站」為任務指揮官之指揮所,亦為整個UAV系統的神經中樞,與載具間的所有影像、指令及數據均在此處處理並顯示,數據係透過資料鏈系統的地面天線中繼而來(如圖一)。

#### 4.資料鏈(Datalink)

「資料鏈」為UAV中一重要次系統,作為載具與地面管制站雙向構聯的介面。傳輸時,以數kHz速率將飛行路徑管制與酬載控制資訊上傳,下載時可傳送攝影機及雷達等感測器所獲得之資訊。<sup>9</sup>

5.起飛與回收裝備(Launch/Recovery System)

UAV起飛與回收方式不一,傳統 為跑道起降,亦可使用旋翼垂直起降。如 以彈射方式起飛則可借助火箭或是液壓與 氣動複合裝置,回收時,除傳統跑道外, 亦可使用降落傘、攔截網與緩衝設施等。

6.地面輔助裝備(Ground Support Equipment, GSE)

「地面輔助裝備」包含安裝、測試 、維護、檢修工具、能源補給及吊放載具 用之吊重裝備等。

#### (二)UAV之類型

UAV類型繁多,可依用途(軍用或民用)、構造(大型、中型、小型、微型)、控制方式(遙控或自動控制)、功能等進行分類。<sup>10</sup>在功能方面區分:<sup>11</sup>

#### 1.戰術型UAV

屬一般近、中距離低空之無人飛行載具,可遂行戰場監偵、射彈觀測、任通信中繼與即時影像提供等任務。代表作有以色列的先鋒號(Pioneer)、美國的獵戶(Hunter)及影子200(Shadow 200)等,其中先鋒號UAV(如圖二)。

2.中高度長航程UAV(Medial Altitude Long Endurance, MALE)

屬長距離、中/高空、長滯空之無人飛行載具,可遂行大範圍進行監測、偵察任務。代表作首推美國的掠奪者(Predator)等。掠奪者之載具可攜帶光電(EO)、紅外線(IR)及合成孔徑雷達(SAR),並可掛載地獄火飛彈對目標進行攻擊(如圖三)。

3.高高度長航程UAV(High Altitude Long Endurance, HALE)

主要是用於高高度、遠程和長續航

<sup>8</sup> 無人飛機的酬載通常分為四類:感測器(電子光學、雷達、信號、氣象、生物化學等)、傳輸(通信、導航信號)、武器、貨物(傳單、補給品),或是以上幾種之組合。

<sup>9 「</sup>資料鏈」主要功能為操控導航規劃、載具動作、資料交換、情報處理及酬載運作等。

<sup>10</sup> UAV詳細之分類可參考「國際無人載具系統協會」之網站:http://www.auvsi.org/Home/

<sup>11</sup> 劉汝鈴,《國防尖端科技 — 下冊》(龍潭:中山科學研究院,2007年6月),頁524。

無人飛行載具(UAV)

#### 圖一 UAV之地面管制站(GCS)





資料來源:http://www.defenseindustrydaily.com/uav-ground-control-solutions-06175/

#### 圖二 先鋒號UAV



資料來源: http://www.fas.org/irp/program/collect/avinfl1. jpg

時間的連續偵察、監視任務,如美國的全球之鷹(Global Hawk)等。全球之鷹可在距基地5,500公里遠的目標區持續偵察、監視24小時,並可在夜間或降雨天氣執行任務(如圖四)。

4.垂直起降UAV(Vertical take off UAV)

此種UAV較不受地形環境影響, 惟滯空時間短,大約8小時以下,如美國 海軍的火力偵察兵(Fire Scout),可從海軍 船艦上自主起飛,續航時間6小時,活動 範圍110浬(如圖五)。

5.無人戰機(Unmanned Combat Aerial Vehicle, UCAV)

無人戰機可以攜帶武器與電子干擾裝置,破壞敵人的雷達,且操作人力比無人飛機來得少,同時具敏捷性、隱蔽性,並能與一般軍用有人飛機一起執行任務。1990年代中期,美國國防部即開始研發一種新型的X-45A無人戰機,用以壓制敵人防空火力(Suppression of Enemy Air Defense, SEAD),執行空對地攻擊(如圖六)。12

6.微型飛行器(Micro Aerial Vehicle, MAV)

MAV是種長、寬和高都小於15厘米、重量不到100克、飛行速度10~20公尺/秒、續航時間1小時、航程1~10公里的無人飛行載具。<sup>13</sup>因其形小質輕,便於攜帶,可單人操作,為戰場上單兵之偵蒐利器,主要用途包括提供複雜地形或城市建築物群之間的敵情偵察,亦稱之為

<sup>12</sup> 黄俊彦,〈無人戰機 —— 研發壓制敵防空火力功能〉《青年日報》(臺北),2004年4月18日,版3。

#### 圖三 掠奪者UAV



資料來源: http://science.howstuffworks.com/predator.htm

#### 圖四 全球之鷹UAV



資料來源: http://thefillmoregazette.com/military/globalhawk-uav

間諜飛機(Spy Plane),如美國航空環境公司發展出的微型飛行器 — 黑寡婦(Black Widow)(如圖七)。

#### 二、UAV之特性與限制

#### (一)UAV之特性

與有人駕駛飛機相較,UAV展現

#### 以下之特性:

1.生命威脅低、可專注執行任務

「無人駕駛」是UAV最大特色, 其操作員可位於遠在後方的GCS車廂裡, 而不用暴露於敵方防空武力威脅下的戰機 上,故能在深入敵區的高度威脅環境下, 執行任務,而無需顧慮人員生命損失;既 沒有人員被擊落的危險,又不需操縱飛機 等額外的顧慮,進而可全心全意專注於任 務目標的執行上。

#### 2.重量輕、體積小、機動性強

當今世界上的UAV種類已超過300多種,有70%重量不超過200公斤,80%重量不超過500公斤,重量超過2,000公斤只占10%以下。以體積來看,一般UAV長度不超過5公尺,且作戰時無需複雜的輔助起降及控制設施,起降方式多且易行。14並可放置於船艦上或由車輛運送至適當地點部署,短時間內便可完成備戰,可於戰場上輕易執行各類型情、監、值(ISR)或打擊任務,具戰術彈性。

## 3.隱蔽性佳、存活率高

UAV的造型設計大部分均為體積小、動作靈活,可承受持續大G力(G-Force) 飛行,加以隱匿技術(如雷達波吸收塗料或材料等)的運用,使其雷達反射截面積 (RCS)變得較小。同時在設計上亦考量靜音和紅外線的效果,使其在作戰區域內不易被敵偵測發現,存活率較載人飛機高。15

4.滯空時間長、作業效果佳

<sup>13</sup> 同註11,頁527。

<sup>14</sup> 何小林,〈無人飛行載具 — 主宰戰場上的利器〉《海軍學術月刊》(臺北),第34卷第10期,2000年10月,頁23。

<sup>15</sup> 王國華,〈無人載具之運用〉《國防雜誌》(桃園),第15卷第4期,2000年4月,頁63。

#### 防衛作戰之利器



- 無人飛行載具(UAV)

情、監、偵任務需長時間且持 續執行,方能獲得較佳效果,若以目 前有人駕駛的飛機執行此一任務,不 但造成人員生理及心理上的負荷,機 員們容易疲勞,同時亦增高執行任務 的風險。而UAV的一般滯空時間都可 超過4小時以上,比一般有人駕駛的 飛機要長的多,尤其UAV的地面控制 站設立在地面上,操控人員可以多人 輪班方式來實施,作業的效果更佳。

#### 5. 造價相對低廉、成本效益高

現今世界各國空防系統的發展 迅速, 使得空中偵察、攻擊仟務日益 困難,也造成戰機的損失率日趨攀升 ,如1架高性能戰機的造價多在3~5 仟萬美元之間,預警機的造價甚至高 達數億美元,相對於UAV其浩價節圍 多在100萬美元之內。另外, UAV可 藉由模擬器執行操作訓練,所使用軟 體、飛行控制平臺、訓練過程經驗獲 得均與實際狀況所差無幾,無需真正 出動飛行器,故人員訓練、零件的更 換及定期大修等作業費用均較節省。 且平時停駐在飛機庫房中待命,戰時 移動出來便可使用,故在維修費用消 耗上僅及有人作戰飛機的20%。16

#### 6.政治敏感較低

全球戰略環境改變,國際上發生大 規模戰爭之機率不大,但局部戰爭和小型 武裝衝突卻反而越來越多,如美國之強國 亦因受到政治、國際法羈絆,而無法為所 欲為去執行干預等行動。因此,選擇運用 UAV遂行特殊任務,可降低政治敏感問

#### 圖五 火力偵察兵UAV



資料來源: http://www.gizmag.com/go/4329/picture/13191/

#### 圖六 X-45A UCAV



資料來源: http://www.theuav.com/x45-a photo.html

## 題,較易達成所望目標。

#### 7.無核生化感染顧慮

核生化作戰所帶來的災害屬於長期 性及毀滅性。一般來說,世界各國均儘可 能避免此類型戰爭的發生;惟國際間之獨 裁者、弱小國家或恐怖分子,為保障其政 權或生存發展,仍有可能孤注一擲。在此 類型戰爭中,運用UAV擔任各種任務,

<sup>16</sup> 王亞民、謝三良,〈無人飛行載具之發展及在本軍的應用〉《海軍軍官》(臺北),第22卷第3期,2004年 6月, 頁20。

## ARMY BIMONTHLY

#### 圖七 黑寡婦MAV



資料來源: http://www.avinc.com/uas/adc/black widow/

## 乃為最適當之武器系統。<sup>17</sup>

#### (二)UAV之限制

#### 1.易受天候之影響

天候因素不僅影響UAV飛行性能,也影響情報偵蒐成效。尤其霧和低雲會降低偵蒐成效,雖然紅外線照相機可以穿透薄霧,但卻無法穿過濃霧及雲層。戰場的雲層過低將使UAV的偵蒐作業困難,為了滿足影像情資蒐集的需求,UAV必須保持低飛,相對的也增加了暴露於敵防空火網的危險。此外,霧、風速、風向也會影響UAV之落地及回收作業。

#### 2.處置突發狀況能力有限

UAV在技術上因無飛行員且機載 系統複雜,也給其飛行帶來不便。當機件 出現故障時,無法自我排除,通常要返回 基地處理,易發生摔機事故;又UAV因 採無線電遙控,無法與有人操縱之飛機具 相等且獨立思考應變之能力,較無法應付突發之狀況。另外,對於「戰況體認」 (Situational Awareness,SA)亦受到某種程度的限制。<sup>18</sup>

#### 3.易受空中及地面攔截

現有之UAV尚無加裝敵我識別及 自衛能力,敵可依據UAV性能、基地位 置及任務,研判出其活動區域。更由於其 速度及飛行高度受限,易受地面及空中伏 擊攔截。另外,發射基地遭攻擊後,亦容 易喪失作業能力。<sup>19</sup>

#### 4.易受電子干擾

由於UAV功能的發揮,端賴電子 酬載設備,實施資料上下情傳鏈路及做長 遠距離之導控,如遇敵實施空中及地面電 子干擾,易影響UAV功能及導引控制站 之指揮管制。<sup>20</sup>

#### 5.掛載受限

由於UAV體積小,載重之重量受限,無法同時執行不同任務酬載。

從以上UAV的限制證明,單機使用有其潛在的缺失,必須依據任務、可用機種妥善編組及規劃各種機型的搭配運用,以長短相輔達成所望目標。<sup>21</sup>

## UAV在軍事領域之運用與 發展趨勢

UAV的運用可區分軍事與非軍事兩方 面,非軍事方面計有反偷渡、緝私、環境

<sup>17</sup> 陳仁義,〈遙控無人飛行載具運用之研究〉《空軍學術月刊》(臺北),第492期,1997年10月,頁4、5。

<sup>18</sup> 同註5,頁8。

<sup>19</sup> 胡堯儲,〈無人飛行載具發展及陸軍可能運用之研討〉《陸軍學術月刊》(桃園),第41卷第476期,2005 年2月,頁75。

<sup>20</sup> 同註7,頁91。

<sup>21</sup> 同註19,頁76。

#### 防衛作戰之利器



— 無人飛行載具(**UAV**)

監測、大氣天候研究、地質探勘研究等。 軍事用涂與其發展趨勢分述如后:

#### 一、UAV軍事用涂

(一)戰場目標之情、監、偵(ISR)及戰 果評估

運用UAV酬載之光學紅外線照相 機、雷射測距儀,合成光學孔徑雷達、雷 **混攝影機及電子偵察等設備,可將戰場的** 即時情報與影像傳回GCS進行分析研判, 提供指揮官精確之目標情報或戰果鑑定、 評估,以利後續任務之遂行。22如第一次 波灣戰爭中,法軍運用UAV偵察敵情並 傳送到地面指揮部,該軍師長根據UAV 提供之情報,在行軍時躲過了伊軍戰車和 **砲兵陣地**,不費一槍一彈即占領了納齊茲 高地。使該師居高臨下對整個戰區進行周 密之 監視及控制,不僅減低了對法軍的威 脅,亦使法軍順利完成既定的作戰任務。

#### (二)涌信中繼

當面臨特殊作戰環境,如陸地複 雜地形、海上超視線外(受地球曲度或距 離影響)等,無法用一般光學或電磁偵測 涵蓋的地方,可運用UAV擔任無線電通 信中繼站,即「空中通信節點」(Airborne Communication Node, ACN),延伸通信距 離(如圖八)。24

#### (三)欺敵及電子作戰

UAV攜帶雷達反射器,擔任假目 標吸引敵開啟防空雷達及飛彈攻擊,此時

位於後方或高空之雷戰機,即可分析敵方 雷達、涌信設施、指揮管制系統各種電子 參數, 並據以實施攻擊或干擾仟務。 另外 ,以廉價消耗性或戰術性之UAV裝掛涌 信及電子干擾器材,實施戰術欺敵及雜 波干擾,以協助攻擊機執行任務;或於高 危險及嚴密防禦之目標區,投擲各型干擾 器,以削弱敵方預警、搜索雷達及防砲、 飛彈之射控雷達的功能,進而確保軍隊安 全。25

以1982年6月以色列與敘利亞空軍在 貝卡山谷(Begaa Valley)進行空戰為例。 此次戰役以色列用「伺候兵」(Scout)及「 猛犬」(Mastiff)兩種UAV,裝載模擬全形 F-4戰機的雷達反射器當作誘餌,引誘部 署在貝卡山谷的敘利亞薩姆6型(SA-6)飛 彈及火砲向其攻擊。此時,另有2架UAV 對敘軍導引系統的雷達頻率及導引信號內 容進行截收,並精確標定飛彈基地位置, 以軍隨即將這些信息傳送給E-2C預警機 , E-2C則依據所獲得的資料,向裝有電 子干擾設備的F-15、F-16、F-4戰鬥機發 出實施電子干擾指令,導致敘利亞飛彈陣 地的雷達受到干擾,薩姆6型飛彈完全失 去作戰效能。此外,另有一些戰機攜掛反 輻射飛彈,擊毀該飛彈基地雷達,該次戰 役以色列沒有任何人員損失,而在短短6 分鐘攻擊中,敘軍19個薩姆飛彈基地化為 島有,以軍戰果輝煌。<sup>26</sup>

(四)充當訓練靶機

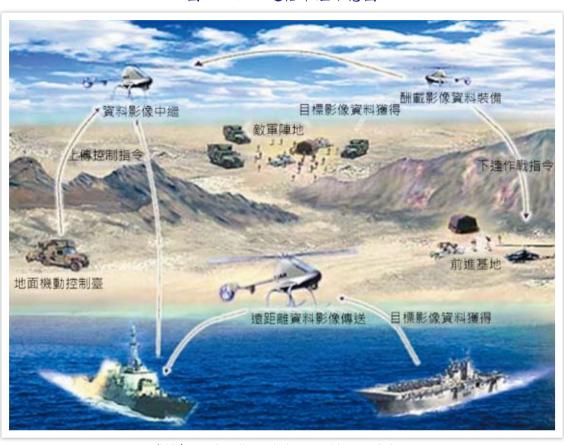
<sup>22</sup> 同註16,頁21。

馮垂中,〈無人載具軍事上之運用〉《海軍學術雙月刊》(臺北),第30卷第11期,1996年11月,頁56。 23

<sup>24</sup> 司南,〈RPV遙控無人載具〉《軍事家》(臺北),第93期,1992年9月,頁82。

同註16,頁22。 25

<sup>26</sup> 呂炯昌,〈中共亟欲研製無人機,科技劣勢難突破〉《青年日報》(臺北),2011年9月30日,版7。



圖八 UAV通信中繼示意圖

資料來源: http://www.lasi.com.tw/pbt04-main.htm

以UAV模擬飛機、飛彈的飛行狀態,鑑定各類研發新型裝備的性能及參數 ,提供操作手訓練機會,藉以驗證火砲、 飛彈等新武器系統的能力等工作。

#### (五)空中突擊

於UAV上安裝目標搜索雷達和攜 掛武器系統,可用於執行對地攻擊任務。 例如:2002年11月1架美國空軍的掠奪者 (RQ-1,Predator)無人偵察機,攜帶4枚地 獄火(AGM-144,Hellfire)空對地導向飛彈 ,在阿富汗邊界外成功狙殺6名乘坐賓士 轎車的恐怖分子首領。這次攻擊使用無人 飛機加上導向飛彈的戰術,已經為人類戰 爭史劃下嶄新的一頁。<sup>27</sup>

除上述UAV在軍事領域的運用外 ,在歷次戰爭中亦充分發揮其功能,表現 優異(如表一)。

#### 二、UAV未來發展趨勢

UAV未來在性能上的發展趨勢如下:<sup>28</sup>

(一)機身組件:模組化、通用化、小型化、智能化與隱形化。

<sup>27</sup> 陳宗逸,〈全新戰爭概念在阿富汗上演〉《新臺灣新聞週刊》(臺北),第349期,2002年2月,頁34。

<sup>28</sup> 劉克儉等,《美國未來作戰系統-2009年增訂版》(北京:解放軍出版社,2009年3月),頁237。

#### 防衛作戰之利器



— 無人飛行載具(**UAV**)

#### 表一 UAV戰場運用記錄

戰			場	使月	用 國	機	種	用	途	成		果
越	南	戦	場	美	國		中程		偵搜		減少人員傷	亡
黎	南見	十山	谷	以色	色列		中程	誘	敵、佯攻	偵測敵雷	達電子參數	
笙	一次	波灣戰	: 爭	<b>美國</b>	、聯軍	中	、長程	<b></b>	、戰果評估	偵察敵防	空系統、軍	隊部署、戰
71		(人) 下	( 1	八四	101 —	'	八任	[ [ [ ] ]	- <del>1</del> 2,70 10	果評估		
科	索	沃 戰	場	美	國	中	、長程		ISTAR	低空偵察	、戰場監控	、反電子戰
阿	富	汗 戰	場	美	國	中	、長程	ISTAR	、空襲、狙擊	開啟無人	機攻擊先河	
第	二次	波灣單	爭	美	國	中	、長程	戰鬥	機數據鏈結	C <sup>4</sup> ISR整台	<b>全運用</b>	
/+			考	ISTAR代表情報(Intelligence)、偵察(Surveillance)、目標獲得(Target Acquisition)								
備				、監視	見(Reco	onnai	ssance) •					

資料來源:胡堯儲,〈無人飛行載具發展及陸軍可能運用之研討〉《陸軍學術月刊》(桃園),第41卷第476期,2005年2月,頁69。

(二)任務規劃:全天候、長滯空、遠 距離、高辨識、可即時。

(三)地面控制:數據寬頻、安全保密 、網狀傳輸、資訊共享、人機互動、操控 簡化、重設容易。

(四)成本效益:相對低廉、維持容易 、高度戰備、反應迅速。

(五)作戰任務:高低搭配、混合編組 ,並與有人駕駛系統一同出勤,受其在空 指揮;偵察與攻擊功能合一。

從UAV發展趨勢來看,UAV將不再 只是戰爭上的一種配屬武器。隨著UAV 技術的成熟,其發展的速度及在戰爭中被 廣泛運用,在未來的戰場上,很有可能會 大幅度的代替有人飛機,成為未來戰爭的 主要作戰力量,並在偵察、監視、空中戰 鬥、制壓作戰、戰子戰等各個作戰領域大 顯身手。

## 中共與我國UAV之發展

#### 一、中共

#### (一)UAV發展概況

在過去30~40年的時間裏,中 共除在1994年從以色列購買哈比(Harpy) 無人機外,已經自行研製了多種型式的 UAV,其中大多數以西方國家(主要是 美國)無人機和無人戰鬥機的概念為基礎 。如近、中距離的戰術型UAV有ASN-104/105、ASN-206/207等無人機;高空長 程的戰略型UAV有長虹一型、ASN-209、 翔龍無人偵察機、WZ-2000B無人戰鬥機 、Harpy反輻射無人機、殲6改裝之無人機 等;垂直起降的UAV有海鷗、U8E無人機 等;相關機種圖片(如圖九)。29主要機型 的用途與性能(如表二)。

另外,值得一提的是,中共於2012年的珠海航展中,無人機的展出是此次航展的重點,各式各樣的無人機或以模型或實體展出。最引人注目當屬首次亮相的「彩虹-4」(CH-4)無人機。「彩虹-4」外型與美國掠奪者無人機極為相似,其飛行高度達7~8千公尺,飛行速度可達300公里/

<sup>29 〈</sup>中國無人機的研發現況〉《星島環球網》,2009年10月16日,http://blog.udn.com/janlu339239/6785314

## M Y B I M O N T H L Y

#### 圖九 中共各機型之UAV



資料來源: http://www2.cna.edu.tw/961213/month/cnadata/mm/22-4/22-4-6.htm

#### 表二 中共UAV主要機型的用途與性能

機型	用途	主			要性				能				
(	<b>元</b>	任	務	半	徑	滯	空	時	間	飛	行	高	度
ASN-104/105	及時影像傳送		300	公里			2小	時		3	3,200	公尺	
ASN-206	<b>偵搜、目標標定、反電戰、空照</b>		150	公里		4	~8,	小時		5~	~6,0	00公	尺
ASN-207	誘敵、電戰、反電戰、訊號情報		200	公里		4	~6 <i>,</i>	小時		3	3,000	)公尺	
長虹一型	戰術偵察	1	2,500	公里			3小	時		1	7,50	0公月	₹
ASN-209	<b>偵搜、射彈修正、電戰、通信中繼</b>	225公里			10小時				5,000公尺				
翔龍	戰略偵察	,	7,000	公里			10小	時		1	8,00	0公月	₹
WZ-2000B	偵察、電子情報、空照	1	2,000	公里			3小	時		1	8,00	0公月	₹
Harpy	反輻射		500	公里		4	~6	小時		3	3,000	公尺	
殲6改裝	空中攻擊、消耗敵防空武器		1,560	公里		2	~4,	小時		1	6,00	0公月	₹
U8E	偵察		150	公里			4小	時		3	3,500	公尺	

資料來源:1.胡堯儲,〈無人飛行載具發展及陸軍可能運用之研討〉《陸軍學術月刊》(桃園),第41卷第 476期,2005年2月,頁75。2.參閱 http://www.sinodefence.com/

小時,飛行時長為40多個小時,可執行遠 在前翼下方可掛載2枚空對地飛彈,意味 距離任務。在武器裝備方面,「彩虹-4」 著該機不僅可執行偵察任務,還能對地面

#### 防衛作戰之利器



— 無人飛行載具 (**UAV**)

目標實施攻擊。30

#### (二)中共UAV戰時運用之研判

臺海作戰初期,研判中共將會運用UAV配合其他陸、海、空、二砲兵力奪取制空、制海、制電磁權,以開創其爾後作戰有利機勢,主要作為分析如后:

- 1.以UAV偵蒐我方電子參數,協同 哈比反輻射無人載具摧毀雷達基地(站)及 壓制並攻擊我防空飛彈、預警雷達,再以 M族飛彈或巡弋飛彈,對我重要設施進行 破壞,癱瘓我軍指揮管制能力。
- 2.由UAV攜帶電戰裝備(如電戰筴艙、彈藥、干擾絲、電子誘餌等),對我實施軟硬殺及電子戰制壓,有效干擾、破壞我雷達,形成缺口,以利其爾後作戰。
- 3.由UAV擔任「空中斥候」任務, 而攻擊機則於安全區域待命,待目標區狀 況確認肅清,無安全顧慮時,攻擊機立即 前往目標區實施攻擊。
- 4.運用哈比及殲6無人載具配合戰機 藉協同作戰,對我機場、港口、後勤、通 信及交通設施等固定目標執行襲擾、欺敵 、誘餌、攻擊任務。
- 5.以大、多批次之UAV對我重要政經軍中心、機場、雷達、觀通系統、飛彈、防砲等基陣地作飽和襲擾,造成我之誤判。同時迫我對其無人飛機實施雷達追瞄、鎖定,以利其對我雷達參數之蒐集、防空飛彈之消耗。

針對中共UAV之威脅,國內學者曾祥 穎就曾提出,國軍應有之「因應之道」: 研擬UAV之戰術戰法、精研反UAV之戰 術戰法、加速機動相列雷達研製與配備、 將UAV納入正常演訓、律定指管權責、 修訂空域指管權責等。<sup>31</sup>

#### 二、我國

國內UAV研發單位首推中科院,其次 則為緯華航太公司及民間大專院校(如成功大學航太系所等)。分述如后:

#### (一)中科院

中科院成立於民國58年,迄今已 建立了航空、機械、電子、資訊、化學化 工、材料光電、品保等完整的技術與大型 系統研發、管理與整合的能量,為我國防 科技的重鎮。中科院歷經各式飛彈武器系 統研發,累積許多飛行導引控制、推進、 氣動力設計與實驗等技術和經驗,已擁有 自行研發UAV能力。目前研發之UAV具 有全球定位導航、自動飛行控制、電子反 干擾、即時影像傳輸等先進功能,並可日 夜執行長時間偵蒐仟務、戰場監控、目標 搜尋與定位、戰場損害評估等任務。32另 亦可配合民生需求,進行地形、地貌偵照 與監控、氣象與災情監測、海岸巡防搜索 、交通監視與管制、核生化污染與環境監 測等工作,屬多用涂、戰術型的UAV。 主要包括「天隼二型」與「中翔二號」兩 種形式,簡述如后:

#### 1.天隼二型

「天隼二型」(如圖十)為中科院資 訊通信研究所研製,具戰場監控、目標定 位及追蹤用途;也可搭配紅外線/可見光

<sup>30 〈</sup>彩虹-無人機類似美國掠奪者可攜衛星制導炸彈〉《新浪網》,2012年11月12日,http://news.sina.com

<sup>31</sup> 曾祥穎,〈無人飛行之運用與展望〉《陸軍學術雙月刊》(桃園),第47卷第515期,2011年2月,頁75。

<sup>32 〈</sup>航空無人飛機系統〉《國防部軍備局中山科學院網站》,2012年7月2日,http://cs.mnd.gov.tw/Publish. aspx?cnid=978&p=10896&Level=2

## ARMY BIMONTHLY

雙感測器光電酬載,執行夜間偵照任務。 天隼二型採空氣彈射設計,大幅提升系統 機動能力。全套裝備包括機體、地面導控 站,以及相關彈射、支援裝備,均可裝載 於3部廂型車中,快速運送、機動部署, 其導控距離長達150公里;且擁有不易為 紅外線/雷達導向導彈鎖定的特性,戰場 存活度極高。《詹氏年鑑》提供天隼二型 的性能諸元為機長4公尺、翼展5公尺、載 荷可達30公斤、滯空時間4小時、平均巡 航速度為50節、航程150公里、飛行高度 可達2,400公尺、續航時間約5小時。<sup>33</sup>

#### 2.中翔二號

「中翔二號」(如圖十一)為中科院 航空研究所研製,於88年5月20日試飛成 功,可執行日、夜間長時間偵蒐任務,採 用後推式螺旋槳發動機。主要特性為可長 期滯空飛行、具備短場起降能力、高酬 載能力、具有電子反干擾能力,並可以做 即時的資訊傳輸,資料鏈可加密傳輸, UAV的飛行狀態可即時顯現在地面控制 站上。中翔二號採用複合材料、整個機體 結構設計重量輕、強度高,採組件模組化 設計、拆換維修容易。整個機身長5.7公 尺、翼展7.5公尺、高1.8公尺、載荷量可 達51公斤、續航時間約4~6小時。34

#### 二、緯華航太公司

緯華航太公司成立於1993年,並於1998年投入無人飛機的研發製造,並與美國ATI及SAIC公司合作發展Vigilante 502型垂直起降UAV(如圖十二)。主要規格為

#### 圖十 天隼二型UAV



資料來源: http://cs.mnd.gov.tw/Publish.aspx?cnid=978&p= 10899&Level=2

#### 圖十一 中翔二號UAV



資料來源: http://cs.mnd.gov.tw/Publish.aspx?cnid=978&p= 10899&Level=2

主旋翼直徑7公尺,起落橇寬2.4公尺(不 含起落橇時機身寬1.2公尺),高2.4公尺, 淨重267公斤,最大起飛重量500公斤,升

<sup>33 〈</sup>國造UAV列傳(含評論)〉《PChome網站》,2010年10月23日,http://mypaper.pchome.com.tw/fl4tomcat/post/1321576853

<sup>34 〈</sup>航空無人飛機系統〉《國防部軍備局中山科學院網站》,2012年7月2日,http://cs.mnd.gov.tw/Publish.aspx?cnid=978&p=10896&Level=2

#### 防衛作戰之利器



— 無人飛行載具 (**UAV**)

#### 圖十二 Vigilante 502 型垂直起降UAV



資料來源: http://www.lasi.com.tw/pbt04-main.htm

限4,000公尺,速率164公里/小時。其特 性為可加裝多種酬載系統及信號擷取設備 、可遙控飛行或預設路徑全自動飛行、故 障時可依自動回航系統返航、可以拖車運 載至目的地,並且只需兩人即可操作。35 垂直起降無人飛機相較於定翼式無人飛機 ,具有不需跑道、定點監視、對於受限制 之操作區域具有彈性之優勢,為目前各國 積極研發的產品。其功能除了國防軍事用 涂,如軍事偵察摧毀、電子中繼通訊、船 艦任務部署、電子反制作戰、化學戰生物 戰偵測等,亦可運用於交涌、環保及農漁 商業用途,如各種觀測、監視、偵察、空 中攝影等。

## 臺澎防衛作戰各階段UAV 之運用

我國《100年國防報告書》中指出, 「共軍攻臺可能選項」對臺戰力整備期程 規劃,現階段已具對臺大規模聯合火力打 擊與全面具備重點海空封鎖能力,可形成

聯合軍事威懾、聯合封鎖作戰、聯合火力 打擊(奪取制電磁權、制空和制海等戰場 控制權)、聯合登島作戰(採先期作戰、制 雷磁作戰、制空作戰、制海作戰模式)、 遏制強敵介入等大規模作戰能力,對我防 衛作戰構成嚴重威脅。36針對此一形勢, 我國亦提出「防衛固守,有效嚇阻」之軍 事戰略構想加以因應,為落實此一構想, 發展並運用UAV於臺澎防衛作戰中,乃 一重要戰略思維,因為UAV可於防衛作 戰中發揮「不對稱作戰」的關鍵地位。以 下僅就臺澎防衛作戰中各階段UAV之運 用提出建言:

#### 一、早期預警階段

目前我國空防警戒重責係由空軍E2T 警戒機擔任,但是針對幾近以垂直降落之 彈道飛彈,或低空飛行之屠蹤巡弋飛彈、 戰機,仍力有未逮。為克服此一問題,可 運用具長程光學偵測器及合成孔徑雷達裝 備於高空、大型之UAV,以其可長時間 滯空之能力,提供一個預警系統載臺,即 時提供敵飛彈發射地點及飛行彈道資料, 據以遂行飛彈防禦。另針對低空巡弋飛彈 或匿蹤戰機而言,因為飛機或飛彈採用匿 蹤外型設計,本身均不易被陸基雷達所值 測。因此,可由一般陸基雷達發射雷達波 值測,並在重點區域的空中部署UAV做 為中繼接收機,將所接收之信號以資料鏈 方式傳回地面控制站予以分析比對,進而 形成雙基雷達偵測系統。

#### 二、聯合制空階段

#### (一)敵情偵蒐

現階段我衛星照情能力極為有限

<sup>35</sup> 黎匡時等,〈中共無人飛行載具發展研究〉《海軍軍官》(臺北),第126期,2004年6月,頁54。

同註3,頁67、68。 36

、戰場即時情資獲得困難、座艙比不足的情況下,可藉由UAV分擔部分任務。在敵情偵蒐方面,可將UAV向前部署於外(離)島,進入作戰地區執行相關偵蒐任務,將戰場情報資料以通信鏈路傳回分析、運用,或立即傳至在空巡弋之攻擊機,立即殲滅目標。

#### (二)重點反制

先期運用反輻射攻擊之UAV,奇 襲敵雷達站、指揮所等指管系統,再結合 主力戰機攻擊,將可收反制作戰之最大成 功公算,或運用UAV投擲干擾絲、火焰 彈等,以干擾、混淆敵觀通及導引雷達, 確保我主力戰機達成有效反制任務。

#### (三)欺敵誘惑

以UAV裝掛通信、電子干擾器材或誘餌雷達裝備,實施戰術欺敵、雜波干擾及混淆其雷達,作為騙敵誘餌之用的廉價消耗性或戰術性之UAV,將自身信號進行放大,以模擬作戰飛機造成敵地面防空系統嚴重的資訊破壞和過量負荷,混淆其觀通系統。並對飛彈、防砲等基、陣地作飽和襲擾,以削弱敵方預警雷達或誘惑敵防空火砲,為我方戰機形成可利用的火力空隙。

#### (四)制壓敵防空火網

我空軍遂行制空作戰時之最大 威脅源,莫過中共於大陸沿海所部署之 S-300地對空防空飛彈。基於此,由於 UAV不易遭敵辨證,因此,可利用大批 次UAV配合我任務機出擊,其方式係藉 由發射假雷達波訊號,對敵實施襲擾,飽 和及癱瘓敵防空系統,迫敵無法有效辨識 及判明我任務機之企圖,以確保我任務機 能有效遂行制壓任務。

#### 三、聯合制海階段

#### (一)毀敵耳目

利用岸基或艦載之攻擊性UAV癱 瘓敵沿岸觀通系統及預警雷達,使其無法 發揮或削弱其功能,以利我海軍能有效遂 行後續任務。

#### (二)擴大情、監、偵範圍

海軍在作戰海域之情、監、偵方面,均可藉具超越水平面(Over The Horizon, OTH)、高度優勢、截面積小、敵我識別、電偵、視訊截收與鏈傳能力之UAV予以達成,並利用UAV掌握敵軍海上(水下)動態、提供通信中繼及目標指示、確認戰果評估,提升艦隊的視距外作戰能力。

#### (三)協力艦隊防空

當海軍遂行艦隊防空作戰時,除了部署防空哨戒艦、適當編隊以爭取空中預警與防禦縱深等戰術作為外,運用UAV充當另一防空軸向之哨戒、預警,擴大艦隊防空或彌補艦隊雷達涵蓋死角,進而對射程內之敵機或敵飛彈進行預警,可即時發揮艦隊防空火力予以擊落,確保艦隊安全。甚或將UAV充當空中誘標等作為,也可有效消耗敵火力及對敵產生迷惑效果。37

#### (四)海上攻擊

運用具有反輻射作戰能力之 UAV(如哈比UAV),在特殊戰術條件與環 境下,攻擊敵於航行中之船艦,或運用大 批次攻擊性UAV,攜帶適當的對海攻擊

<sup>37</sup> 林超倫,〈水面作戰支隊運用無人飛行載具之研究〉《海軍學術雙月刊》(臺北),第44卷第2期,2010年 4月,頁36。

#### 防衛作戰之利器



— 無人飛行載具(**UAV**)

武器,對海面敵目標實施攻擊,削弱敵戰力。

#### 四、聯合國土防衛階段

#### (一)判明敵主力登陸方向

運用航程50~100公里的中(小)型 UAV,執行對泊地攻擊前海面或灘頭之 偵察,掌握敵舟波位置、主力登陸方向、 兵力大小,提供地面火砲或陸航部隊敵軍 動態資訊,藉以「擊敵於半渡」、「毀敵 於灘頭」,不讓敵人登陸上岸。

#### (二)火力引導與射彈修正

當敵船團進入泊地時,可運用 UAV進入己方火力打擊目標區,執行火 力引導與射彈修正任務,並為指揮官進行 火力打擊戰果評估提供重要參據,有利於 提高我方火力打擊效果,減少彈藥消耗。

#### (三)側翼警戒

陸軍各作戰區廣闊,可運用UAV 部署次要地區,擔任早期警戒,以彌補兵 力不足,或部署於縱深、山隘、城鎮等地 區,提供複雜地形或城市建築物群之間的 敵情偵察,防敵滲透破壞。

綜合以上,對UAV於戰時運用之分析 ,可約略歸納出對陸、海、空三軍UAV 應有之作戰需求(如表三)。

## 結 語

與有人戰機相比,UAV具有價格低廉 、機體小、機動靈活、起飛較不受限制、 無人員傷亡顧慮、後勤保修簡單,必要時 可與敵同歸於盡等優點。更因為UAV在歷次局部戰爭中的出色表現,充分證明了它的軍事價值,因而受到越來越多的國家重視,許多國家的軍事部門都把UAV的發展置於優先地位。尤其對岸的中共,對於UAV的發展也不遺餘力,無論在質與量上均有一定的成果,值得吾人重視並持續加以關注。

對照近年來中共在軍力上的快速發展 , 與我國在戰略性軍備獲得上緩不濟急 的情況下,臺海均勢失衡將很快到來。 檢視能對敵發生嚇阻、癱瘓敵預警能力 、節約我兵力、廉價又易於獲得及發揮不 對稱作戰優勢等條件,非UAV莫屬。尤 其國軍已於101年成立無人載具「戰術偵 搜大隊」,以支援各作戰區情監偵運用 ,除在任務訓練、作戰測評、系統功能 、後勤整備及準則發展等方面持續精進 外,亦應依敵作戰能力、戰術戰法及可 能行動,積極發展與部署符合臺澎防衛 各作戰階段、各軍種作戰需求之UAV。 採「統一管理、集中運用」模式,將臺、 澎、金、馬防空識別區(ADIZ)規劃成若 干責任區,部署UAV部隊,並視需要將 UAV編配於陸軍旅(營)級、海軍艦隊、空 軍聯隊等單位,執行偵照、監視、誘敵 、制壓、攻擊等任務。最重要的是,要 強化無人飛行載具部隊與三軍部隊遂行「 聯合作戰」能力,以發揮優勢作為,剋 敵制勝。

表三 戰時各軍種UAV作戰需求

軍	種	機	種	需	求	ҟ 用 途
空	軍	大型、遠	<b>遠程、長</b>	滞空		預警、偵察、監視、攻擊、誘敵等。
海	軍	中程、中	型、反	輻射、船	监載	預警、偵察、監視、攻擊、誘敵、掃雷、反潛等。
陸	軍	中(近)程	· 小型	、迷你型		預警、偵察、監視、攻擊、誘敵、警戒等。

資料來源:修正自胡堯儲,〈無人飛行載具發展及陸軍可能運用之研討〉《陸軍學術月刊》(桃園),第41卷第476期,2005年2月,頁76。